

# 遠隔運転車両装置

## 運転手が乗ってなくても、乗員に安全・安心を提供

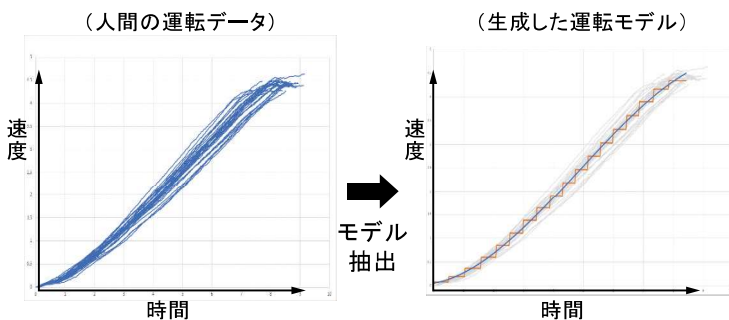
- (株)マックスシステムズ 吉田正博 ● イービー愛知(株) 中西良介 ● 沖電気工業(株) 中澤哲夫
- 愛知県立大学 教授 小栗宏次 准教授 河中治樹
- 愛知工業大学 教授 道木加絵 教授 中條直也 教授 中井孝幸 准教授 内藤克浩

### 概要

遠隔運転では乗員の安全・安心の確保は最重要課題である。乗員の安全・安心のために、熟練運転者の運転を模範にした遠隔運転操作の加工により安心感が増す車両操作を実現した。また、無線通信により送られる運転情報は車両の安全に重要な情報であり、ハッキング等の外部からの妨害を防ぐために高度なセキュリティを確保できる暗号化技術を開発した。さらに、車両のアクセル操作情報を直接CAN信号に入力させることにより、操作の遅延を最小限に抑えることに成功した。今後は、ブレーキ操作やステアリング操作のレスポンス向上に取り組む予定である。

### 特長

- 熟練運転者を模範にしたドライバモデル導入による安全・安心な運転制御
- 外部からの妨害を防ぐ高度な通信セキュリティを確立
- CAN通信の解析により車両の操作レスポンスの向上



開発した遠隔運転車両

### 運転モデルで制御した被験者実験

検証内容: ジャーク値の比較(ジャーク値: 加速度の時間に対する変化の割合)

**加速時におけるジャーク値30%低減**

- お問い合わせ先 (株)マックスシステムズ オートモーティブ営業部 吉田正博  
e-mail : yoshida-m@macsystems.co.jp 電話番号:052-223-2811 FAX:052-223-2810